

Sem. I		Sem. II
Nr. sapt./sem. daca ≠ 14		

PLAN DE ÎNVĂȚĂMÂNT – Anul II (2025-2026)

Disciplina	Cod	A S C	OB OP F	Opt. 0/≥1	C1	S1	L1	P1	CT1	FV1	C2	S2	L2	P2	CT2	FV2	SI
<b>DISCIPLINE OBLIGATORII SI OPTIONALE</b>																	
Instrumentație virtuală	D35SCR M301	S	OB	1	2	0	1	0	4	E							58
Structuri robotice medicale	D35SCRM302	S	OB	1	2	0	1	0	4	E							58
Ingineria asistată de calculator	D35SCRM303	A	OB	1	2	0	0	2	5	E							69
Medii și tehnologii software avansate	D35SCRM304	S	OB	1	2	0	1	0	4	E							58
Aplicații de conducerea robustă a roboților	D35SCRM305a	C	OP	1	0	0	0	2	3	E							47
Aplicații SCADA	D35SCRM305b	A	OP	0	0	0	0	2	3	E							47
Practica de proiectare 3	D35SCR M306a	S	OP	2	0	0	0	12	10	V							82
Practica de cercetare 3	D35SCR M306b	S	OP	0	0	0	0	12	10	V							82
Practica de cercetare 4	D35SCRM401	S	OB	2							0	0	0	12	14	E	182
Practica elaborare disertație	D35SCRM402	S	OB	2							0	0	0	12	14	V	182
Etică și integritate academică	D35SCRM403	S	OB	1							1	1	0	0	2	V	22
<b>TOTAL</b>					8	0	3	16	30		1	1	0	24	30		758
<b>DISCIPLINE FACULTATIVE</b>																	
<b>TOTAL</b>					0	0	0	0	0		0	0	0	0	0		0

Sem. I	Sem. II
Nr. sapt./sem. dacă ≠ 14	

PLAN DE ÎNVĂȚĂMÂNT – Anul I (2024-2025)

Disciplina	Cod	A S C	OB OP F	Opt. 0/≥1	C1	S1	L1	P1	CT1	FV1	C2	S2	L2	P2	CT2	FV2	SI
<b>DISCIPLINE OBLIGATORII SI OPTIONALE</b>																	
Arhitecturi și sisteme în robotică și mecatronică	D35SCRM101	C	OB	1	2	0	1	0	5	E							83
Productică și tehnologii moderne	D35SCRM102a	S	OP	1	2	0	1	0	5	E							83
Interfețe om-mașină avansate	D35SCRM102b	S	OP	0	2	0	2	0	5	E							69
Vedere artificială și inteligență artificială în robotică: integrare și aplicații	D35SCRM103	A	OB	1	2	0	2	0	5	E							69
Microcontrolere și sisteme integrate	D35SCRM104a	C	OP	1	2	0	0	2	5	E							69
Robotică și fabricație virtuale	D35SCRM104b	A	OP	0	2	0	0	2	5	E							69
Practica de proiectare 1	D35SCRM105a	S	OP	2	0	0	0	12	10	V							82
Practica de cercetare 1	D35SCRM105b	S	OP	0	0	0	0	12	10	V							82
Arhitecturi neconvenționale de roboți	D35SCRM201	C	OB	1							2	0	1	0	5	E	83
Automotive control	D35SCRM202	S	OB	1							2	0	1	0	4	E	58
Aplicații de reglare pentru structuri mecatronice	D35SCRM203a	C	OP	1							0	0	0	2	3	V	47
Integrarea senzorialor inteligenți în structurile de conducere pentru roboți	D35SCRM203b	C	OP	0							0	0	0	2	3	V	47
Rețele de comunicații pentru roboți	D35SCRM204	A	OB	1							2	0	2	0	4	E	44
Bionică	D35SCRM205	C	OB	1							2	0	2	0	4	E	44
Practica de proiectare 2	D35SCRM206a	S	OP	2							0	0	0	12	10	V	82
Practica de cercetare 2	D35SCRM206b	S	OP	0							0	0	0	12	10	V	82
<b>TOTAL</b>					<b>8</b>	<b>0</b>	<b>4</b>	<b>14</b>	<b>30</b>		<b>8</b>	<b>0</b>	<b>6</b>	<b>14</b>	<b>30</b>		<b>744</b>
<b>DISCIPLINE FACULTATIVE</b>																	
<b>TOTAL</b>					<b>0</b>	<b>0</b>	<b>0</b>	<b>0</b>	<b>0</b>		<b>0</b>	<b>0</b>	<b>0</b>	<b>0</b>	<b>0</b>		<b>0</b>